В диссертационный совет Д 217.014.01

СВЕДЕНИЯ об официальном оппоненте
(Согласие на оппонирование)

Я, Стадухин Антон Алексеевич, согласен выступить официальным оппонентом по диссертационной работе Чаплыгина Антона Владимировича на тему «Улучшение наблюдаемости параметров движения автомобиля в системах активной безопасности» выполненной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.05.03 – Колесные и гусеничные машины.

О себе сообщаю:

Ученая степень	д.т.н.
Шифр и наименование научной специальности	05.05.03 – Колесные и гусеничные машины
Ученое звание	–
Место работы	федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)»
Структурное подразделение	кафедра «Многоцелевые гусеничные машины и мобильные роботы»
Должность	доцент
Адрес места работы	105005, г. Москва, ул. 2-я Бауманская, д.5, к.1.

Перечень основных публикаций по теме оппонируемой диссертации:

1. Kotiev G.O., Miroshnichenko A.V., Stadukhin A.A., Kositsyn B.B. Estimating operation modes for the individual wheel electric drive of the all-wheel drive vehicle with the use of the driving simulator // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, 2019, Volume 534. Issue 1. №012004. DOI: 10.1088/1757-899X/534/1/012004.

2. Kotiev G.O., Miroshnichenko A.V., Stadukhin A.A., Kositsyn B.B. Determination of mechanical characteristics of high-speed tracked vehicles traction motor with individual drive wheels // Journal of Physics: Conference Series, 2019, Volume 1177, Issue 1. № 012058. DOI: 10.1088/1742-6596/1177/1/012058.

3. Kotiev G.O., Gumerov I.F., Stadukhin A.A., Kositsyn B.B. Selection of the required deceleration for high-mobility wheeled vehicles with wear resistant brake systems // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, 2020. Volume 819. Issue 1. № 012030. DOI:10.1088/1757-899X/819/1/012030.

4. Kotiev G.O., Gumerov I.F., Stadukhin A.A., Kositsyn B.B. Selection of the torque – speed curves for the units of a wear-resistant brake system of high-mobility wheeled vehicles // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, 2020. Volume 819. Issue 1. № 012031. DOI:10.1088/1757-899X/819/1/012031.

5. Kotiev G.O., Padalkin B.V., Miroshnichenko A.V., Stadukhin A.A., Kositsyn B.B. Selection of the combat vehicle individual wheel drive operation modes under required mobility criteria // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, 2020. Volume 820. Issue 1. № 012006. DOI:10.1088/1757-899X/820/1/012006.

6. Косицын Б.Б., Мирошниченко А.В., Стадухин А.А. Моделирование реализаций случайных функций характеристик дорожно-грунтовых условий при исследовании динамики колесных и гусеничных машин на этапе проектирования // Известия МГТУ «МАМИ». 2019. №3 (41). С. 36 – 46.

7. Стадухин, А.А. Метод определения границ управляемого движения гусеничной машины /А.А. Стадухин, В.Б. Холоденко, Н.А. Мокрецов // Труды НГТУ им. Р.Е. Алексеева. 2022. №2. С. 115-126. DOI: 10.46960/1816-210X_2022_2_115.

8. Евсеев К.Б., Косицын Б.Б., Котиев Г.О., Стадухин А.А. К вопросу оценки управляемости гусеничных поездов на этапе проектирования с использованием комплекса натурно-математического моделирования. Труды НАМИ. 2022;(1):35-51. https://doi.org/10.51187/0135-3152-2022-1-35-51.

9. Стадухин, А. А. Исследование границ применимости классического тягового расчета поворота гусеничной машины и метод его уточнения с применением нейронной сети. Труды НГТУ им. Р.Е. Алексеева. 2020. № 4(131). С. 127-140. DOI 10.46960/1816-210X_2020_4_127.

10. Стадухин А.А. Определение взаимосвязи между теоретическим и фактическим радиусом поворота гусеничной машины с помощью математического моделирования // Известия МГТУ «МАМИ». 2020. №4 (46). С. 80 – 91.

Совместных публикаций с соискателем не имею. Не являюсь членом экспертного совета ВАК.

Согласен на включение моих персональных данных в аттестационное дело соискателя и их дальнейшую обработку.

доцент кафедры
«Многоцелевые гусеничные машины и мобильные роботы»,
д.т.н. Стадухин А.А.