В диссертационный совет Д 217.014.01

СВЕДЕНИЯ об официальном оппоненте

(Согласие на оппонирование)

Я, Горелов Василий Александрович,
Фамилия имя отчество

согласен быть официальным оппонентом ЕНДАЧЕВА Дениса Владимировича
фамилия имя отчество

по кандидатской диссертации на тему ПРОГНОЗИРОВАНИЕ ХАРАКТЕРИСТИК КРИВОЛИНЕЙНОГО ДВИЖЕНИЯ БЕСПИЛОТНОГО АВТОМОБИЛЯ

по специальности 05.05.03 Колесные и гусеничные машины

О себе сообщаю:

Ученая степень доктор технических наук

Шифр и наименование специальности 05.05.03 Колесные и гусеничные машины

Ученое звание без звания

Должность профессор кафедры «Колесные машины» МГТУ им. Н.Э. Баумана

Место и адрес работы МГТУ им. Н.Э. Баумана, г. Москва, ул. 2-ая Бауманская, д. 5, стр. 1

Телефон, e-mail (оппонента) +7-903-217-64-88; gvas@mail.ru

Перечень опубликованных работ по специальности оппонируемой диссертации:

1. Горелов В.А., Котиев Г.О., Мирошниченко А.В. Разработка закона управления индивидуальным приводом движителей многоосной колесной машины // Известия вузов. Машиностроение (М.). - 2012. - №1. – С. 49-59.

2. Горелов В.А., Калинин П.С., Жилейкин М.М. Анализ параметрических моделей магнитореологических демпфирующих устройств для колесной транспортной техники // Известия вузов. Машиностроение (М.). - 2012. - №2. - С. 25-31.

3. Горелов В.А. Результаты численного моделирования прямолинейного движения двухзвенного колесного транспортного комплекса по деформируемому грунту [Электронный ресурс] // Электрон. журн. «Наука и образование: электронное научно-техническое издание». 2012. Выпуск 1, №77-30569/330258 - Режим доступа: http://technomag.edu.ru/doc/330258.html, свободный.

4. Горелов В.А. Математическое моделирование многозвенных колесных транспортных комплексов с учетом особенностей конструкций сцепных устройств [Электронный ресурс] // Электрон. журн. «Наука и

образование: электронное научно-техническое издание». 2012. Выпуск 2, №77-30569/343394 - Режим доступа: http://technomag.edu.ru/doc/343394.html, свободный.

5. Горелов В.А., Чижов Д.А., Котиев Г.О. Лабораторный расчетно-экспериментальный комплекс для исследований тягово-энергетических свойств колесных движителей // Тракторы и сельхозмашины. - 2012. - №4. - С. 21-27.

6. Горелов В.А., Котиев Г.О., Мирошниченко А.В. Математическая модель электромеханического тормозного управления колесной машины // Журнал ассоциации автомобильных инженеров. - 2012. - №.2 - С. 38-43.

7. Горелов В.А., Котиев Г.О., Тропин С.Л. «Веерный» закон для всеколесного рулевого управления многоосных колесных транспортных средств // Вестник МГТУ им. Н.Э. Баумана. Машиностроение. - 2012. - №2. - С. 102-116.

8. Горелов В.А., Наумов В.Н., Котиев Г.О., Машков К.Ю., Чижов Д.А. Метод математического моделирования прямолинейного движения роботизированных транспортных средств по деформируемым грунтам // Вестник МГТУ им. Н.Э. Баумана. Машиностроение. - 2012. - Специальный выпуск «Робототехника и мехатроника». – С. 57-64.

9. Горелов В.А., Тропин С.Л., Масленников Л.А. Прогнозирование характеристик криволинейного движения многоосной колесной машины при различных законах всеколесного рулевого управления [Электронный ресурс] // Электрон. журн. «Наука и образование: электронное научно-техническое издание». 2012. Выпуск 5, №77-30569/403845 – Режим доступа: http://technomag.edu.ru/doc/403845.html, свободный.

10. Горелов В.А., Мирошниченко А.В., Масленников Л.А. Оценка эффективности законов управления индивидуальным приводом движителей колесных транспортных комплексов [Электронный ресурс] // Электрон. журн. «Наука и образование: электронное научно-техническое издание». 2012. Выпуск 6, №77-30569/403852 – Режим доступа: http://technomag.edu.ru/doc/403852.html, свободный.

11. Горелов В.А., Мирошниченко А.В., Познякова В.А. Метод прогнозирования опорной проходимости автопоездов при прямолинейном движении по бездорожью // Инженерный журнал: наука и инновации (ЭЛЕКТРОННОЕ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ИЗДАНИЕ). Раздел: Машиностроение / Рубрика: Транспортные системы. 2012. Выпуск 10 (10) (Опубликовано 25.12.12). Режим доступа – http://engjournal.ru/catalog/machin/transport/415.html, свободный, С. 31.

12. Горелов В.А., Жилейкин М.М., Ловцов А.Н., Шинкаренко В.А. Закон управления с функцией систем активной безопасности для электромеханических трансмиссий многоосных колесных машин // Известия вузов. Машиностроение (М.). – 2013. – №9. – С. 56-66.

13. Горелов В.А., Жилейкин М.М., Шинкаренко В.А. Разработка закона динамической стабилизации многоосной колесной машины с индивидуальным приводом движителей. Инженерный журнал: наука и инновации, 2013, вып. 12 (24) URL: http://engjournal.ru/catalog/machin/transport/1029.html, С. 20.

14. Горелов В.А., Анкинович Г.Г., Тропин С.Л. Экспериментальные исследования маневренности двухзвенного автопоезда большой грузоподъемности // Журнал «Грузовик». – 2014. – №5. – С. 30-38.

15. Горелов В.А., Котиев Г.О., Захаров А.Ю. Исследование динамики колесных машин на стенде «Беговые барабаны // Автомобильная промышленность. – 2014. – №7. – С. 9-12.

16. Горелов В.А., Котиев Г.О., Захаров А.Ю. Имитационное моделирование динамики прямолинейного движения колесной машины на стенде «Беговые барабаны» [Электронный ресурс] // Электрон. журн. «Наука и образование: электронное научно-техническое издание». 2014. Выпуск 4, DOI: 10.7463/0414.0707918 – Режим доступа: http://technomag.bmstu.ru/doc/707918.html, свободный.

17. Горелов В.А., Котиев Г.О., Захаров А.Ю. Метод оценки тягово-динамических свойств автомобиля с колесной формулой 8×8 и индивидуальным приводом движителей на стенде «Беговые барабаны» // Известия МГТУ «МАМИ» – 2015. – №1(23), т.1. – С. 14-24.

18. Gorelov V.A., Komissarov A.I., Miroshnichenko A.V. 8×8 wheeled vehicle modeling in a multibody dynamics simulation software // Procedia Engineering. 2015. Vol. 129. P. 300-307. DOI: 10.1016/j.proeng.2015.12.066.

19. Gorelov V.A., Keller A.V., Anchukov V.V. Modeling truck driveline dynamic loads at differential locking unit engagement // Procedia Engineering. 2015. Vol. 129. P. 280-287. DOI: 10.1016/j.proeng.2015.12.063.

20. Gorelov V.A., Keller A.V., Vdovin D.S., Taranenko P.A., Anchukov V.V. Mathematical model of all-terrain truck // Proceedings of the ECCOMAS Thematic Conference on Multibody Dynamics 2015, Multibody Dynamics 2015. Barcelona School of Industrial Engineering, Universitat Politecnica de Catalunya Barcelona; Spain; 29 June 2015 through 2 July 2015; Code 122423, P. 1285-1296.

21. Горелов В.А., Комиссаров А.И., Мирошниченко А.В. Моделирование колесного транспортного средства 8×8 в программном комплексе автоматизированного анализа динамики систем тел // Сборник: Пром-Инжиниринг: труды Международной научно-технической конференции. – ФГБОУ ВПО «Южно-Уральский государственный университет» (Национальный исследовательский университет). – Челябинск, 2015. – С. 221-225.

22. Горелов В.А., Комиссаров А.И., Косицын Б.Б. Исследование движения автомобиля в программном комплексе автоматизированного моделирования динамики систем тел // Журнал ассоциации автомобильных инженеров. – 2016. – №1(96). – С. 18-23.

23. Горелов В.А., Косицын Б.Б. Разработка комплексной системы управления движением спортивного автомобиля класса «Формула студент» по заданной трассе // Известия вузов. Машиностроение (М.). – 2016. – №7 (676). – С. 45-55.

24. Горелов В.А., Чудаков О.И. Анализ конструктивных схем привода колес прицепных звеньев активных автопоездов // Известия МГТУ «МАМИ» – 2016. – №1(27), т.1. – С. 16-24.

25. Gorelov V.A., Komissarov A.I. Mathematical model of the straight-line rolling tire-rigid terrain irregularities interaction // Procedia Engineering. 2016. Vol. 150. P. 1322-1328. doi:10.1016/j.proeng.2016.07.309.

26. Горелов В.А., Комиссаров А.И. Математическая модель взаимодействия шины с твердыми неровностями опорной поверхности для случая прямолинейного качения колеса // Сборник: Пром-Инжиниринг: труды II международной научно-технической конференции. – Челябинск: Издательский центр ЮУрГУ, 2016. – С.129-133.

Совместных публикаций с соискателем не имею. Не являюсь членом экспертного совета ВАК.

03.10.2016 г. / Горелов В.А. /

ВЕРНО:
ЗАМ. НАЧАЛЬНИКА УПРАВЛЕНИЯ КАДРОВ
МГТУ ИМ. Н.Э. БАУМАНА